

**ОВЕН СУНА-121**



## **Контроллер управления насосами**

### **Алгоритм 01**

руководство по эксплуатации  
APAB.421445.103-01 РЭ

## Содержание

<b>Введение .....</b>	<b>2</b>
<b>Указания по безопасному применению.....</b>	<b>3</b>
<b>1 Конструкция контроллера .....</b>	<b>4</b>
<b>2 Назначение контроллера .....</b>	<b>5</b>
<b>3 Алгоритм управления насосами .....</b>	<b>8</b>
<b>3.1 Список аварий.....</b>	<b>9</b>
<b>3.2 Ручное управление .....</b>	<b>12</b>
<b>3.3 Статусы насоса.....</b>	<b>13</b>
<b>3.4 Управление временем наработки насосов.....</b>	<b>13</b>
<b>3.5 Функция «прогон» .....</b>	<b>15</b>
<b>4 Экран индикации и управления.....</b>	<b>16</b>
<b>5 Параметры настройки .....</b>	<b>18</b>
<b>6 Схема подключения.....</b>	<b>24</b>
<b>7 Сетевой интерфейс.....</b>	<b>25</b>
<b>8 Монтаж контроллера .....</b>	<b>27</b>
<b>9 Технические характеристики и условия эксплуатации .....</b>	<b>29</b>
<b>10 Меры безопасности .....</b>	<b>35</b>
<b>11 Техническое обслуживание .....</b>	<b>36</b>
<b>12 Маркировка и упаковка .....</b>	<b>37</b>
<b>13 Комплектность .....</b>	<b>38</b>
<b>14 Транспортирование и хранение .....</b>	<b>38</b>
<b>Приложение А. Габаритный чертеж корпуса.....</b>	<b>39</b>
<b>Приложение Б. Смена алгоритма управления насосами.....</b>	<b>40</b>

## Введение

Настоящее руководство по эксплуатации предназначено для ознакомления обслуживающего персонала с принципом работы, предварительной настройкой, конструкцией, работой и техническим обслуживанием контроллера управления насосами **ОВЕН СУНА-121.х.01** (в дальнейшем по тексту именуемого «контроллер» или «СУНА-121»).

Руководство по эксплуатации распространяется на контроллеры, выпущенные в соответствии с ТУ У 27.1-35348663-043:2016.

Контроллеры ОВЕН СУНА-121.х.01.00 выпускаются в двух исполнениях, отличающихся друг от друга напряжением питания:

- ОВЕН СУНА-121.220.01.00 – работа в переменной сети питания с номиналом 230 В.
- ОВЕН СУНА-121.24.01.00 – работа в сети постоянного питания с номиналом 24 В.



### ВНИМАНИЕ

Только квалифицированный персонал должен обслуживать электрическое оборудование. Компания ОВЕН не несет ответственности за любые последствия в результате неквалифицированного использования данного материала.

# Указания по безопасному применению

В данном руководстве применяются следующие предупреждения:

	<b>ОПАСНОСТЬ</b>	Ключевое слово ОПАСНОСТЬ используется для предупреждения о непосредственной угрозе здоровью. Возможные последствия могут включать в себя смерть, постоянную или длительную нетрудоспособность.
	<b>ВНИМАНИЕ</b>	Ключевое слово ВНИМАНИЕ используется для предупреждения о потенциальной угрозе здоровью. Возможные последствия могут включать в себя смерть, постоянную или длительную нетрудоспособность.
	<b>ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ</b>	Ключевое слово ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ используется, чтобы предупредить о потенциально опасной ситуации. Возможные последствия могут включать в себя незначительные травмы.
	<b>ПРИМЕЧАНИЕ</b>	Ключевое слово ПРИМЕЧАНИЕ используется, чтобы предупредить о повреждении имущества и устройств. Возможные последствия могут включать в себя повреждения имущества, например контроллера или подключенных к нему устройств.

# 1 Конструкция контроллера

Контроллер выпускается в пластмассовом корпусе, предназначенном для крепления на DIN-рейку шириной 35 мм.

Корпус контроллера имеет ступенчатую трехуровневую форму. На лицевой (передней) плоскости корпуса расположены элементы индикации и управления, на задней поверхности корпуса расположены защелки крепления контроллера на DIN-рейке. На верхних и нижних ступенчатых поверхностях корпуса размещены разъемные соединения контроллера (клещники), через которые осуществляется подключение исполнительных механизмов, дискретных и аналоговых датчиков, линий связи RS-485 и других внешних связей.

Разъемная конструкция клещей контроллера позволяет осуществлять оперативную замену контроллера без демонтажа подключенных к нему внешних линий связи.

На лицевой панели контроллера расположены:

- двухстрочный индикатор для отображения настроек, режимов работы, измеряемых значений;
- два светодиода;
- шесть кнопок для управления контроллером;
- USB разъем для подключения к ПК.

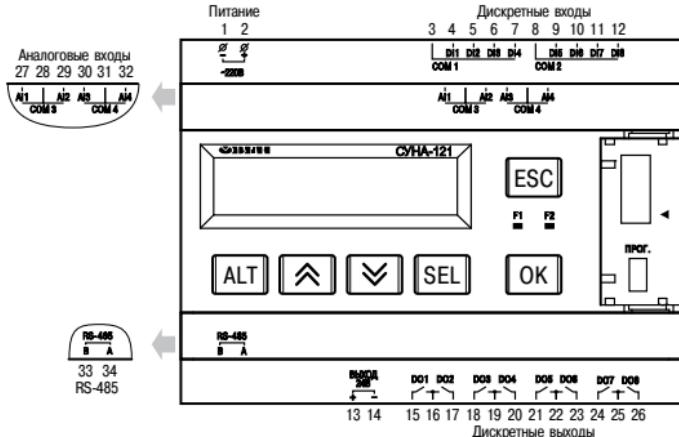


Рисунок 1.1 – Вид лицевой панели контроллера

## 2 Назначение контроллера

Контроллер СУНА-121.х.01.00 предназначен для управления насосной группой, в состав которой входит два насоса одного типоразмера. Алгоритм обеспечивает постоянную подачу воды, контроль состояния насосов и равномерное распределение наработки между ними.

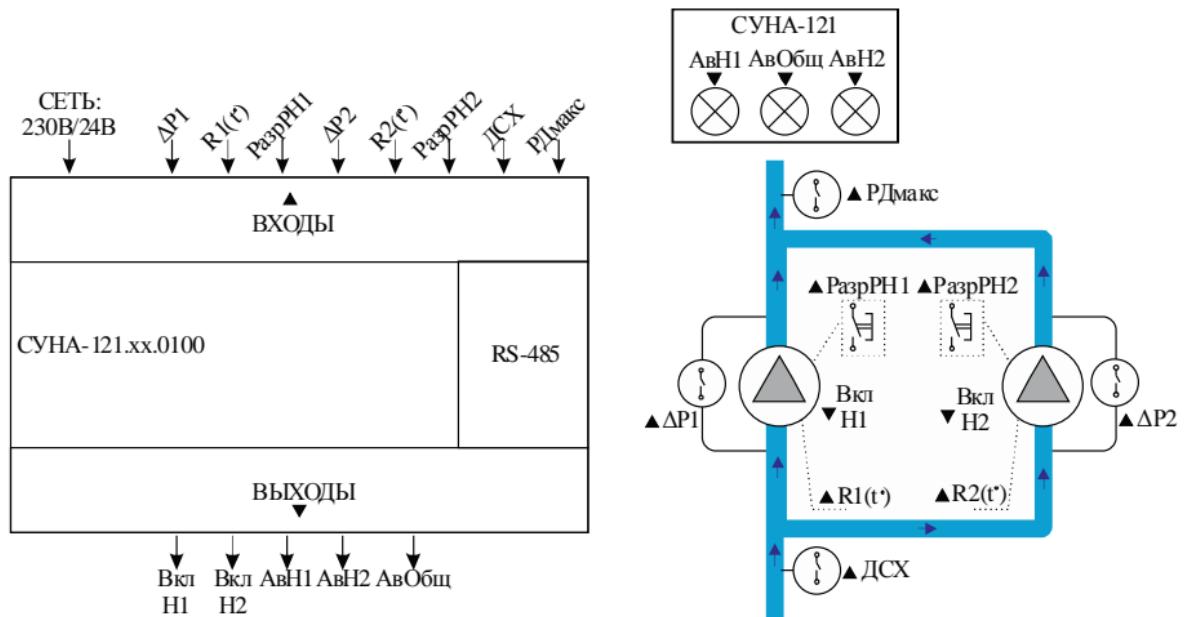


Рисунок 2.1 – Схема объекта управления

## Сигналы, поступающие на вход контроллера:

- **DI №1 – ΔР1** – реле перепада давления на первом насосе (дискретный сигнал, =24В/~230В<sup>(1)</sup>).
- Датчик нормально разомкнутый (NO): лог. «0» - нет перепада (авария), лог. «1» - есть перепад (норма).
- **DI №2 – РазрРН1** – кнопка/тумблер разрешения работы первого насоса (дискретный сигнал, =24В/~230В<sup>(1)</sup>).
- Лог. «0» - работа насоса запрещена, лог. «1» - работа насоса разрешена<sup>(1)</sup>.
- **DI №3 – ΔР2** – реле перепада давления на втором насосе (дискретный сигнал, =24В/~230В<sup>(1)</sup>).
- Датчик нормально разомкнутый (NO): лог. «0» - нет перепада (авария), лог. «1» - есть перепад (норма).
- **DI №4 – РазрРН2** – кнопка/тумблер разрешения работы второго насоса (дискретный сигнал, =24В/~230В<sup>(1)</sup>).
- Лог. «0»- работа насоса запрещена, лог. «1» - работа насоса разрешена.
- **DI №7 – РДмакс** – реле максимального давления на выходе насосной группы (дискретный сигнал, =24В/~230В<sup>(1)</sup>).
- Датчик нормально замкнутый (NC): лог. «0» - превышение максимально-допустимого давления (авария), лог. «1» - норма.
- **DI №8 – DCX** – дискретный сигнал с датчика сухого хода (=24В/~230В<sup>(1)</sup>).
- Датчик нормально замкнутый (NC): лог. «0» - сухой ход, лог. «1» - норма.
- **AI №1 – R1(t°)** – сигнал с датчика температуры первого насоса (Ом<sup>(2)</sup>).
- **AI №2 – R2(t°)** – сигнал с датчика температуры второго насоса (Ом<sup>(2)</sup>).

## Управляющие сигналы с выхода контроллера:

- **DO №1 – Вкл.H1** – сигнал управления первым насосом (Э/М реле «сухой» контакт).
- **DO №2 – АвH1** – сигнал аварийного состояния первого насоса (Э/М реле «сухой» контакт).
- **DO №3 – Вкл.H2** – сигнал управления вторым насосом (Э/М реле «сухой» контакт).
- **DO №4 – АвH2** – сигнал аварийного состояния второго насоса (Э/М реле «сухой» контакт).
- **DO №8 – АвОбщ** – сигнал аварийного состояния всей насосной группы (Э/М реле «сухой» контакт).



### ВНИМАНИЕ

1. Дискретные входы контроллера предназначены для работы с активными сигналами, см. рисунок 2.2.

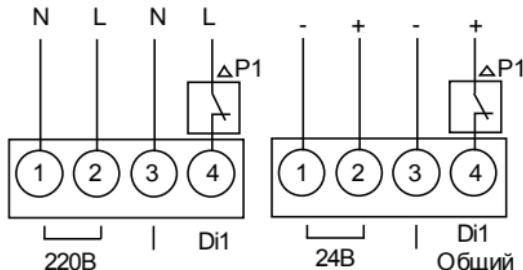


Рисунок 2.2

2. Контроллер измеряет сопротивление датчиков температуры. Уставки критических значений температур и логика срабатывания защиты от перегрева привязана к сопротивлению датчиков (Ом), т.е. без пересчета в °C.

### 3 Алгоритм управления насосами



#### ПРИМЕЧАНИЕ

Полный перечень параметров настройки приведен в разделе 5 "Параметры настройки". Для удобства использования перечня параметров используйте указанные в описании № параметров.

После подачи питания на контроллер производится задержка до перехода программы в рабочий режим (Параметр №19: Защита > Задержка вкл ПО > Т.Вкл.ПО).

В автоматическом режиме насосы работают попаременно, по истечении заданного времени (Параметр №20: Насосы>Общие>Т.Смены) контроллер отключает работающий насос, выдерживает паузу (Параметр №21: Насосы>Общие>Т.Паузы) и включает ожидающий. При запуске первым включается насос с наименьшей наработкой.

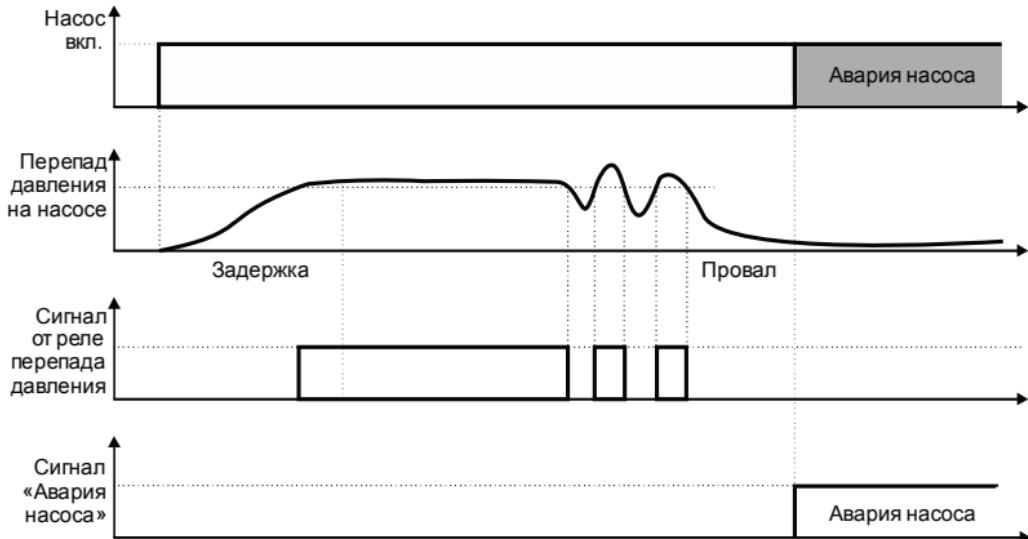
На рисунке 3.1 представлена диаграмма распределения наработки между насосами. Из диаграммы видно, что если произошла авария насоса, контроллер автоматически подключает второй насос (если он исправен).



Рисунок 3.1 – Диаграмма переключения насосов

### 3.1 Список аварий

#### 1) Нет перепада давления на насосе (рисунок 3.2)



**Рисунок 3.2 – Обработка сигнала от датчика перепада давления ( $\Delta P_1/\Delta P_2$ )**

«Задержка» – время, в течение которого при запуске насоса не анализируются показания датчика перепада давления.

«Провал» – время, в течение которого при работе насоса допускаются «провалы» показаний датчика перепада давления.

**Условие:** во время работы насоса пропал сигнал датчика перепада давления (наличия протока) ( $\Delta P_1$  и  $\Delta P_2$ ) на время, большее заданного (Параметр №10: Защита > Реле перепада Д > Провал). При включении насоса контроллер в течение времени «Задержка» не реагирует на недостаточный уровень перепада давления на насосе (Параметр №9: Защита > Реле перепада Д > Задержка).

**Реакция:** включением соответствующего сигнала «АвH1/2» блокировка работы насоса.

**Сброс:** ручной, по сигналу разрешение работы соответствующего насоса («РазрPH1/2»), при установке соответствующего параметра в меню контроллера (Параметр №49: Аварии> Сброс аварий) или по сети RS-485.

## 2) Перегрев насоса

**Условие:** температура обмоток двигателя ( $R1(t^\circ)$  и  $R2(t^\circ)$ ) превышает заданное значение (Параметр №13: Защита>Защита по темп>Сопрот). Порог срабатывания задается в Омах, что позволяет использовать различные резистивные датчики температуры.

**Реакция:** включением соответствующего сигнала «АвH1/2», блокировка работы насоса.

**Сброс:** ручной, по сигналу разрешение работы соответствующего насоса («РазрPH1/2»), при установке соответствующего параметра в меню контроллера (Параметр №49: Аварии> Сброс аварий) или по сети RS-485.

## 3) Все насосы заблокированы или неисправны

**Условие:** все насосы неисправны; нет сигнала на входах «РазрPH1» и «РазрPH2»; один насос неисправен, у второго нет сигнала на входе «РазрPHx».

**Реакция:** остановка работы станции, включение общего сигнала аварии «АвОбщ», включение светодиода «Авария».

**Сброс:** автоматический, по устранению причины.

4) Сухой ход

**Условие:** пропал сигнал датчика сухого хода (ДСХ) на время, большее заданного (Параметр №11: Защита>Защита по Сх>Т.Флтр).

**Реакция:** остановка работы станции, включение общего сигнала аварии «АвОбщ», включение светодиода «Авария».

**Сброс:** автоматический, по устранению причины с задержкой (Параметр №12: Защита>Защита по Сх>Т.возвр).

5) Превышение давления на выходе насосной группы

**Условие:** пропал сигнал датчика давления (Рдмакс) на время, большее заданного (Параметр №14: Защита>Защита по Д.макс >Т.Флтр).

**Реакция:** остановка работы станции, включение общего сигнала аварии «АвОбщ», включение светодиода «Авария».

**Сброс:** автоматический, по устранению причины с задержкой (Параметр №15: Защита>Защита по Д.макс >Т.возвр).

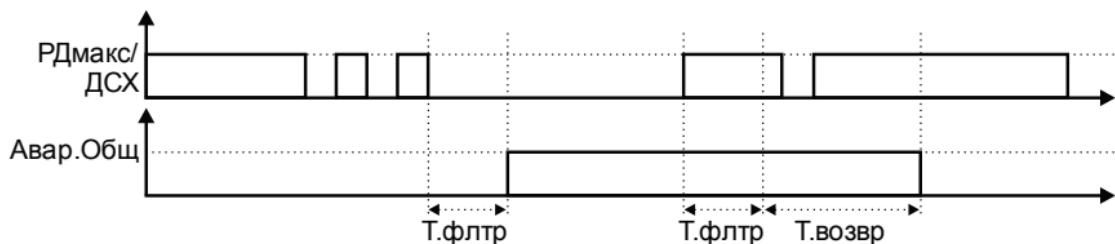


Рисунок 3.3

## 3.2 Ручное управление

Состояния реле управления насосами и реле сигнализации аварий могут управляться командами из меню контроллера «Тест вх/вых». Для этого необходимо перевести станцию в состояние «Тест» (Параметр №34: Тест вх/вых> Режим).



### ВНИМАНИЕ

Переход возможен только из состояния «Стоп» (Параметр №1: Стартовый экран> Статус).

Перечень выходов:

**ВклН1** – включение реле управления насосом 1 (Параметр №43: Тест вх/вых> Выходы);

**АвН1** – включение реле сигнализации аварии насоса 1 (Параметр №44: Тест вх/вых> Выходы );

**ВклН2** – включение реле управления насосом 2 (Параметр №45: Тест вх/вых> Выходы );

**АвН2** – включение реле сигнализации аварии насоса 2 (Параметр №46: Тест вх/вых> Выходы );

**АвОбщ** – включение реле сигнализации общего аварийного состояния насосной группы (Параметр №47: Тест вх/вых> Выходы ).

Данный режим не рекомендуется использовать как штатный режим работы станции. Он предназначен для проведения пусконаладочных и обслуживающих работ.

### 3.3 Статусы насоса

Каждому насосу можно назначить один из трех статусов (Параметр №22 и 23: Настройки> Насосы> Статус> **Hacoc1/2**):

- Отключен – работа насоса с данным статусом блокируется, температура продолжает контролироваться. Не включается при включенной функции «Прогон».
- Основной – используется при выполнении алгоритма.
- Резервный – не используется при выполнении алгоритма. Вводится в работу в случае, когда основной насос неисправен или заблокирован и полностью принимает на себя его функции. После восстановления работоспособности основного насоса, резервный насос отключается. Не включается при включенной функции «Прогон».



#### ВНИМАНИЕ

Станция должна иметь минимум один основной насос.

### 3.4 Управление временем наработки насосов

В контроллере СУНА-121 предусмотрена функция подсчета времени наработки насосов (моточасов). Текущее время наработки каждого насоса сохраняется в энергонезависимой памяти (Параметр №59 и 60: Информация> Насосы> Наработка> **Hacoc1/2**). Сброс моточасов осуществляется в параметрах №27 и 29: Настройки> Насосы> Сброс наработки> **Hacoc1/2**.

Для обеспечения равномерного износа оборудования в контроллере СУНА-121 предусмотрена функция корректировки времени и порядка чередования насосов:

1. Если есть выбор, то первым включается насос с наименьшей наработкой. Если таких несколько (например, первый запуск), то первым включится насос с наименьшим порядковым номером.

2. Период чередования насосов рассчитывается как  $T_{\text{смены}} \times K$ , где  $K$  – коэффициент хода работающего насоса.

Работа коэффициентов хода насосов показана на рисунке 3.4 - 3.5.

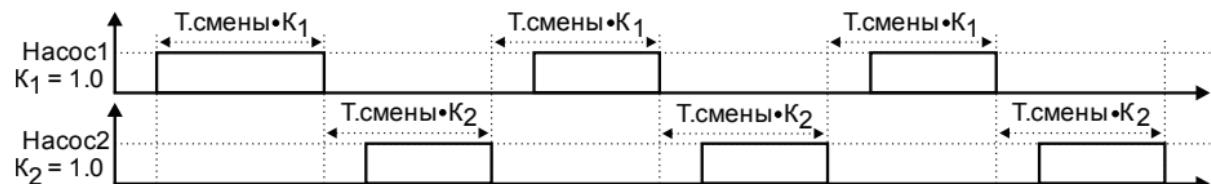


Рисунок 3.4 - Работа насосов при одинаковых коэффициентах хода

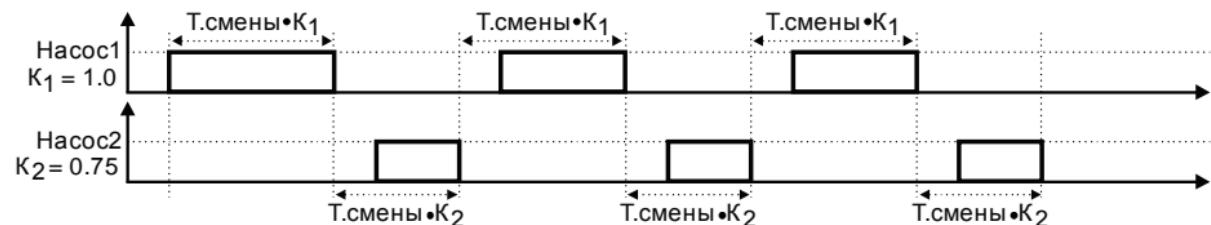


Рисунок 3.5 – Работа насосов при различных коэффициентах хода

### 3.5 Функция «прогон»

Данная функция позволяет предотвратить выход из строя насоса из-за длительного простоя. Если насос(ы) был отключен в течение длительного времени (Параметр №17: Защита> Тестовый прогон> Т.простоя), например, отключение отопления на летний период, контроллер производит пуск данного насоса на короткое время (Параметр №18: Защита> Тестовый прогон> Т.прогона). Данная функция по умолчанию выключена (Параметр №16: Настройки> Защиты>Тестовый прогон > Ф-ция). См. рисунок 3.6.

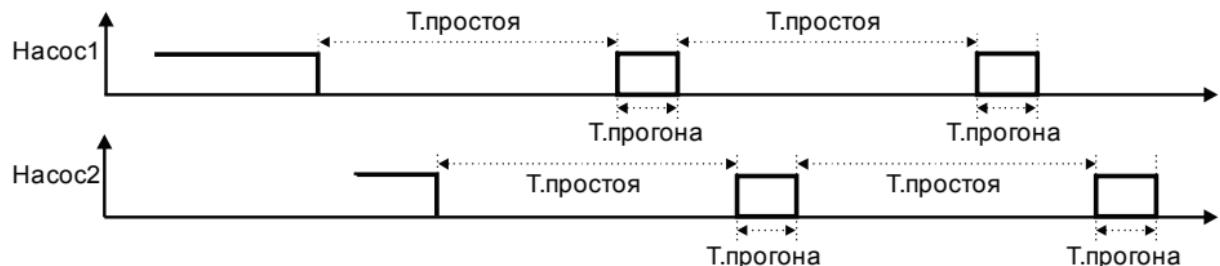


Рисунок 3.6 – Функция прогон

## 4 Экран индикации и управления

Контроллер СУНА-121 оснащен двухстрочным символьным индикатором, после включения и загрузки контроллера на нем отображается «Стартовый экран». На стартовом экране отображается информация о запуске или останове работы насосной группы, состоянии насосов. Режим «запуск» или «останов» работы насосов доступен для изменения пользователем с лицевой панели контроллера при помощи кнопок.

Вся доступная для просмотра или редактирования информация располагается с разделением по строкам (общее число строк на стартовом экране - шесть, см. рисунок 4.1).

Для перемещения двухстрочного индикатора по стартовому экрану используйте кнопки «вверх» и «вниз». Для изменения состояния «запуск/останов» работы насосной группы используйте кнопки:

- «SEL» - для выбора пункта «запуск/останов»;
- «вверх» и «вниз» - для изменения текущего значения;
- «OK» - для подтверждения введенного значения.

## Дисплей СУНА-121

Статус: Работа

Упр: Местное/Пуск

Насосы (Раб[01])

Насос 1 Вкл

Насос 2 Выкл

Меню -> ALT+OK



**Рисунок 4.1 – Работа с меню контроллера**



### ВНИМАНИЕ

В меню настройки контроллера перемещение экрана, выбор параметра, редактирование значения параметра и подтверждение введенного аналогичным способом.

## 5 Параметры настройки

Определение	Регистр/ Доступ/Тип	Диапазон	№
Состояние системы	534/ R/ Word	0- Стоп 1- Тест 2-Работа 3-Авария	1
Тип управления: Местное - Дистанционное	532.3/ R/ Bool	0-Местное 1-Дистанционное	2
Кнопка Старт - Стоп выполнения алгоритма управления	523.0/ RW/ Bool	0- Стоп, 1-Пуск	3
Количество работающих в данный момент насосов	нет	0..2	4
Состояние насоса №1	537/ R/ Word	0- Отключен 1- Выключен 2- Включен 3- Авария 4- Резерв	5
Состояние насоса №2	538/ R/ Word		6
Информация: для перехода в главное меню нажмите сочетание кнопок "ALT" и "OK»			



Стартовый экран

Статус: Стоп

Упр: Местное/Стоп

Насосы (Раб[ 1])

Насос 1 Вкл

Насос 2 Выкл

Меню -> ALT + OK



ALT

OK

Меню -> ALT + OK	Определение	Регистр/ Доступ/Тип	Диапазон	№
ALT + OK				
Меню:				
1) Быстр. Настройка				
Пароль 1 0001 SEL	Статус насоса №1 Статус насоса №2	нет	Отключен, Основной, Резервный	7 8
2) Настройки				
Пароль 2 0002 SEL				
Задержка				
Реле перепада Д Задержка: 10с Провал: 5с	Допустимое время пропадания сигнала от датчика перепада давления на работающем насосе, секундах Время игнорирования показания о датчика перепада давления при старте насоса, в секундах	нет	0..3600	9
1 2 3				10

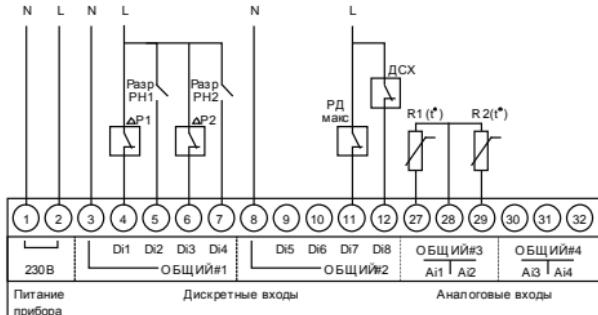
		Определение	Регистр/ Доступ/Тип	Диапазон	№
	3	Защита по СХ Т.Флтр: 5с Т.Возвр: 60с	нет	0..3600	11
		Задержка возврата станции в работу при нормализации сигнала от датчика сухого хода, в сек.	нет	0..10000	12
		Защита по Темп Сопрот: 0 Ом	нет	0..4000	13
		Показание с датчика температуры при перегреве насоса в Омах			
		Защита по Д.макс Т.Флтр: 5с Т.Возвр: 60с	нет	0..3600	14
		Доп-мое время пропадания сигнала от датчика макс.давления, в сек			
		Задержка возврата станции в работу при нормализации сигнала от датчика макс. давления, в сек	нет	0..10000	15
		Кнопка Вкл - Выкл функция тестового прогона насосов	нет	0- Выкл 1- Вкл	16
		Время простоя насоса до запуска тестового прогона, в днях	нет	1..365	17
		Длительность тестового прогона насосов, в секундах	нет	1..3600	18
		Задержка запуска работы алгоритма после подачи питания на прибор, в сек	нет	0..600	19
		Насосы			
		Чередование Т.Смены: 24.00ч Т.Паузы: 30с	нет	0-10000	20
		Период смены насосов по наработке, в часах			
		Пауза переключения насосов при смене, в сек	нет	0..3600	21
	1	Статус Насос1:Основной Насос2:Основной	нет	0- Отключен 1- Основной 2- Резервный	22 23
	2				
	3				

	Определение	Регистр/ Доступ/Тип	Диапазон	№
1	Коэф Хода Насос1: 1.000 Насос2: 1.000	нет	0.. 1,2	24
2	Сброс наработки: Насос1: 0Нет  Насос2: 0Нет	нет нет	0..65535 Нет/да	26 27
3	Секретность  Пароль1: 1 Пароль2: 2 Пароль3: 3	нет нет нет	0- отсутствует 1..9999 0- отсутствует 1..9999 0- отсутствует 1..9999	30 31 32
	Сброс настроек на заводские:Нет	нет	Нет/да	33

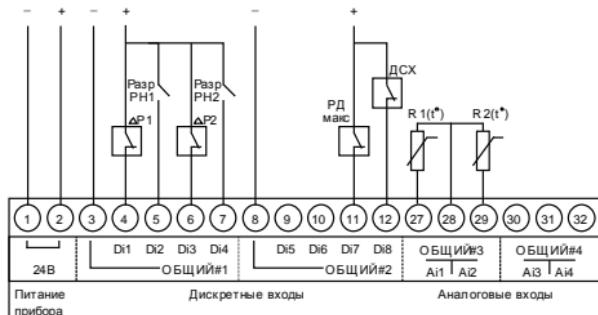
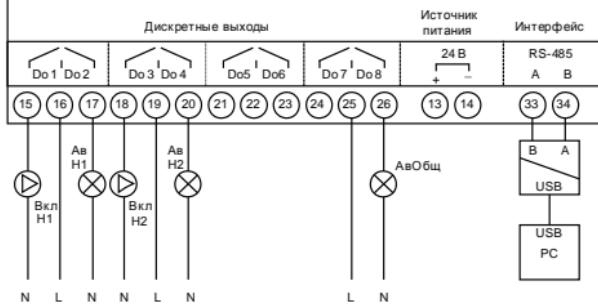
	Определение	Регистр/ Доступ/Тип	Диапазон	№
1	3) Тест Вх/Вых			
	Пароль 3 0003			
	SEL			
	OK			
	Режим: Авто			
	Входы			
	ДП1: 1 Di 1	Датчик перепада давления на насосе №1	512.04/ R/ Bool	0- нет перепада, авария 1- есть, норма
	РазрН1:1 Di 2	Разрешение работы насоса №1	512.10/ R/ Bool	0- заблокирован, 1- разрешена
	ДП2: 0 Di 3	Датчик перепада давления на насосе №2	512.05/ R/ Bool	0- нет перепада, авария 1- есть, норма
	РазрН2:1 Di 4	Разрешение работы насоса №2	512.11/ R/ Bool	0- заблокирован 1- разрешена
	РДмакс: 1 Di 7	Датчик максимального аварийного давления	512.01/ R/ Bool	0-авария, 1-Норма
	ДСХ: 1 Di 8	Датчик сухого хода	512.00/ R/ Bool	0- СХ, авария 1- нет СХ, норма
	TM1: 9999 Ai 1	Показания датчика температуры насоса №1, в Омах		0..9999
	TM2: 9999 Ai 2	Показания датчика температуры насоса №2, в Омах		41
	Выходы			
	ВклН1: 0 Do 1	Тест выхода «Пуск насоса №1 от сети»	нет	0- Разомкнут 1- Замкнут
	АвН1: 0 Do 2	Тест выхода «Авария насоса №1»		44
	ВклН2: 0 Do 3	Тест выхода «Пуск насоса №2 от сети»		45
	АвН2: 0 Do 4	Тест выхода «Авария насоса №2»		46
	АвОбщ: 0 Do 8	Тест выхода «Общая авария»		47

	Определение	Регистр/ Доступ/Тип	Диапазон	№
4) Аварии	Состояние:Норма Сброс аварии  Нет РабН: Норма Насос1: Норма Насос2: Норма СухойХод: Норма  РДмакс: Норма	нет 532.02/ RW/ Bool 544.00/ R/ Bool 537/ R/ Word 538/ R/ Word 544.09/ R/ Bool 544.10/ R/ Bool	Норма, Авария 0- Сброс Аварий 1- Сбросить 0-Норма 1- Авария 0- Отключен 1, 2, 3 - Норма 3- Авария 0- Норма 1- Авария	48 49 50 51 52 53 54
5) Информация	Насосы	Состояние насоса №1 Состояние насоса №2 Статус насоса №1 Статус насоса №2 Время наработки насоса №1, в часах Время наработки насоса №2, в часах Показания датчика температуры насоса №1, в Омах Показания датчика температуры насоса №2, в Омах	537/ R/ Word 538/ R/ Word нет нет нет нет нет	55 56 57 58 59 60 61 62

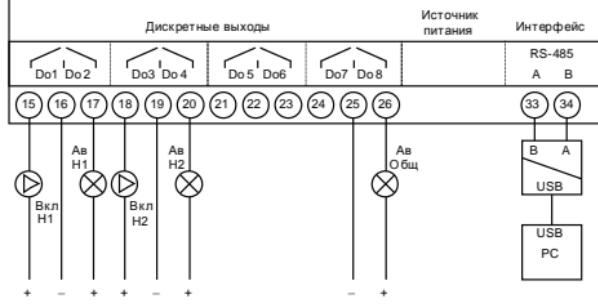
## **6 Схема подключения**



СУГА-121.220.01.00



СУГА-121.24.01.00



## 7 Сетевой интерфейс

В контроллере СУНА-121 установлен модуль интерфейса RS-485 для организации работы по стандартному протоколу Modbus в режиме Slave.

Для работы контроллера в сети RS-485 необходимо установить его сетевые настройки в системном меню контроллера с помощью кнопок и индикатора на лицевой панели (рисунок 7.1).



Рисунок 7.1

Контроллер СУНА-121 в режиме Slave поддерживает следующие функции:

- Чтение состояния входов/выходов;
- Запись состояния выходов;
- Чтение/запись сетевых переменных.

Контроллер СУНА-121 может работать по протоколу Modbus в одном из двух режимов: Modbus-RTU или Modbus-ASCII, автоматически распознает режим обмена RTU/ASCII. Адреса регистров, тип переменных параметров доступных по протоколу Modbus приведены в разделе 5 «параметры настройки».

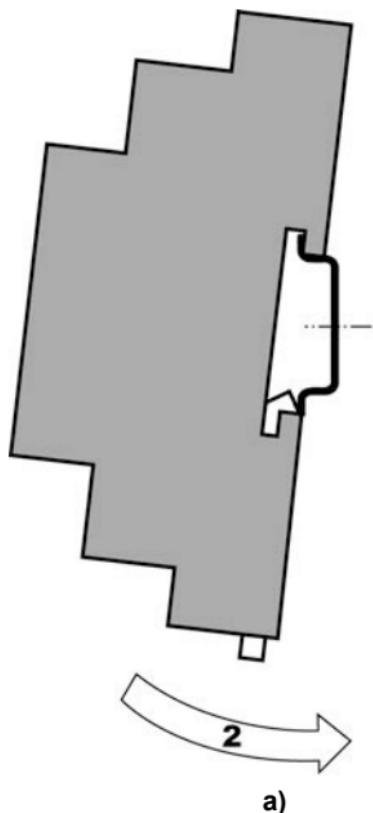
## **8 Монтаж контроллера**

Установка контроллера на DIN-рейке осуществляется в следующей последовательности:

1. Производится подготовка на DIN-рейке места для установки контроллера в соответствии с размерами, приведенными в Приложении А;
2. Контроллер устанавливается на DIN-рейку в направлении стрелки 1 (см. рисунок 8.1, а);
3. Контроллер с усилием прижимается к DIN-рейке в направлении, показанном стрелкой 2, до фиксации защелки.

Демонтаж контроллера:

1. Отключить питание. Отсоединить клеммы с подключенными устройствами;
2. В проушину защелки вставить острое отвертка (см. рисунок 8.1, б), и отжать защелку по стрелке 1, после чего контроллер отводится от DIN-рейки в направлении стрелки 2.



a)



б)

Рисунок 8.1 – Монтаж контроллера с креплением на DIN-рейку

## **9 Технические характеристики и условия эксплуатации**

Технические характеристики контроллера приведены в таблице 9.1.

**Таблица 9.1 – Общие технические характеристики**

Наименование	Значение (свойства)	
	СУНА-121.220.Х.Х	СУНА-121.24.Х.Х
Диапазон напряжения питания, В	94...264 (номинальное 120...230 В, при 47...63 Гц)	19...30 (номинальное 24 В)
Гальваническая развязка	есть	
Электрическая прочность изоляции, В	2830 (между входом питания и другими цепями)	1780 (между входом питания и другими цепями)
Потребляемая мощность, не более	17 ВА	10 Вт
Встроенный источник питания	есть	-
Выходное напряжение встроенного источника питания постоянного тока, В	24 ± 3	-
Ток нагрузки встроенного источника питания, мА, не более	100	-
Электрическая прочность изоляции (между выходом питания и другими цепями), В	2300	740

**Продолжение таблицы 9.1**

<b>Наименование</b>	<b>Значение (свойства)</b>	
	<b>СУНА-121.220.Х.Х</b>	<b>СУНА-121.24.Х.Х</b>
<b>Сетевые возможности</b>		
Интерфейс связи	RS-485	
Протокол связи	Modbus-RTU, Modbus-ASCII	
Режим работы	Slave	
Скорость передачи данных, бит/с	9600, 14400, 19200, 38400, 57600, 115200	
<b>Конструкция</b>		
Тип корпуса	Для крепления на DIN-рейку (35 мм)	
Габаритные размеры, мм	123 x 90 x 58	
Степень защиты корпуса по ГОСТ 14254-96	IP20	
Масса контроллера, кг, не более	0,6	
Средний срок службы, лет	8	
<b>Дискретные входы</b>		
Количество входов	8	
Номинальное напряжение питания, В	230 (переменный ток)	24 (постоянный ток)
Максимально допустимое напряжение питания, В	264 (переменный ток)	30 (постоянный ток)

Продолжение таблицы 9.1

Наименование	Значение (свойства)	
	СУНА-121.220.Х.Х	СУНА-121.24.Х.Х
Тип датчика для дискретного входа	механические коммутационные устройства (контакты кнопок, выключателей, герконов, реле и т. п.);	-механические коммутационные устройства (контакты кнопок, выключателей, герконов, реле и т. п.); - с выходными транзисторными ключами (например, имеющие на выходе транзистор p-n-p типа с открытым коллектором)
Ток «логической единицы», мА	0,7...1,45	2...4
Ток «логического нуля», мА	0...0,5	0...0,5
Уровень сигнала, соответствующий «логической единице», В	159...264	15...30
Уровень сигнала, соответствующий «логическому нулю», В	0...40	-3...5
Минимальная длительность импульса, воспринимаемая дискретным входом, мс	50	2

**Продолжение таблицы 9.1**

Наименование	Значение (свойства)	
	СУНА-121.220.Х.Х	СУНА-121.24.Х.Х
Максимальное время реакции контроллера (изменения значения ВЭ связанного с дискретным входом), мс	100	30
Гальваническая развязка	Групповая, по 4 входа (1–4 и 5–8)	
Электрическая прочность изоляции, В	1780 между группами входов 2830 между другими цепями контроллера	
<b>Аналоговые входы</b>		
Количество	4	
Тип измеряемых сигналов, униполярный	4...20 мА, 0...4 кОм	
Предел основной приведенной, погрешности, %	±0,5	
Сопротивление встроенного шунтирующего резистора для режима 4...20mA, Ом	121	
Значение наименьшего значащего разряда	6 мкА (0...20 мА/3700)	
Период обновления результатов измерения четырех каналов, мс, не более	10	
Гальваническая развязка	Отсутствует	

**Продолжение таблицы 9.1**

<b>Наименование</b>	<b>Значение (свойства)</b>	
	<b>СУНА-121.220.Х.Х</b>	<b>СУНА-121.24.Х.Х</b>
<b>Дискретные выходы</b>		
Количество выходных устройств	8	
Тип выходного устройства	Дискретный, релейные (нормально разомкнутые контакты)	
Гальваническая развязка	Индивидуальная	
Электрическая прочность изоляции, В	2830	
Коммутируемое напряжение в нагрузке, В, не более – для цепи постоянного тока – для цепи переменного тока	30 (резистивная нагрузка) 250 (резистивная нагрузка)	
Допустимый ток нагрузки, не более	5 А при напряжении не более 250 В переменного тока $\text{и } \cos\phi > 0,95;$ 3 А при напряжении не более 30 В постоянного тока	
Установившийся ток при максимальном напряжении: – для цепи постоянного тока, А, не более – для цепи переменного тока, А, не более	5 (резистивная нагрузка) 10 (резистивная нагрузка)	
Допустимый ток нагрузки, мА, не менее	10 (при 5 В постоянного тока)	
Механический ресурс реле, циклов, не менее	10 000 000	

## Окончание таблицы 9.1

Наименование	Значение (свойства)	
	СУНА-121.220.Х.Х	СУНА-121.24.Х.Х
Электрический ресурс реле, циклов, не менее	200 000: 3 А при 125 В переменного тока, резистивная нагрузка; 100 000: 3 А при 250 В переменного тока; 100 000: 5 А, 30 В постоянного тока, резистивная нагрузка; 25 000: 10 А при 250 В переменного тока (900 циклов в час: 1 с вкл./3 с выкл.)	
<b>Индикация и элементы управления</b>		
Тип дисплея	текстовый монохромный ЖКИ с подсветкой, 2x16 символов	
Дискретные индикаторы	два светодиодных индикатора (красный и зеленый)	
Количество механических кнопок	6	

Контроллер эксплуатируется при следующих условиях:

- закрытые взрывобезопасные помещения без агрессивных паров и газов;
- температура окружающего воздуха от минус 20 до +55 °C;
- относительная влажность воздуха не более 80 % (при +25 °C без конденсации влаги);
- атмосферное давление от 84 до 106,7 кПа;
- высота над уровнем моря не более 2000 м.

По устойчивости к механическим воздействиям при эксплуатации контроллер соответствует ДСТУ EN 61131-2.

Контроллер по помехоустойчивости соответствует требованиям ДСТУ EN 61131-2.

Уровень радиопомех, создаваемый контроллером при работе, не превышает норм, предусмотренных ДСТУ EN 61131-2.

Контроллер устойчив к прерываниям, провалам и выбросам напряжения питания в соответствии с ДСТУ EN 61131-2.

## **10 Меры безопасности**

По способу защиты от поражения электрическим током контроллер соответствует классу II по ДСТУ IEC 61140.

При эксплуатации и техническом обслуживании необходимо соблюдать общие требования ГОСТ 12.3.019–80, «Правил эксплуатации электроустановок потребителей» и «Правил охраны труда при эксплуатации электроустановок потребителей».

При эксплуатации контроллера открытые контакты клеммника находятся под напряжением, опасным для жизни человека. Установку контроллера следует производить в специализированных шкафах, доступ внутрь которых разрешен только квалифицированным специалистам.

Любые подключения к контроллеру и работы по его техническому обслуживанию требуется производить только при отключенном питании контроллера и подключенных к нему устройств.

Не допускается попадание влаги на контакты выходных разъемов и внутренние элементы контроллера.



**ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ** ЗАПРЕЩАЕТСЯ использование контроллера при наличии в атмосфере кислот, щелочей, масел и иных агрессивных веществ.

## 11 Техническое обслуживание



### ОПАСНОСТЬ

Монтаж должен производить только обученный специалист с допуском на проведение электромонтажных работ. При проведении монтажа следует использовать индивидуальные защитные средства и специальный электромонтажный инструмент с изолирующими свойствами до 2000 В.

Обслуживание контроллера при эксплуатации заключается в его техническом осмотре. При выполнении работ пользователь должен соблюдать меры безопасности (раздел «Меры безопасности»).

Технический осмотр контроллера проводится обслуживающим персоналом не реже одного раза в 6 месяцев и включает в себя выполнение следующих операций:

- очистку корпуса контроллера, а также его клеммных колодок от пыли, грязи и посторонних предметов;
- проверку качества крепления контроллера на DIN-рейке или на стене;
- проверку качества подключения внешних связей.

Обнаруженные при осмотре недостатки следует немедленно устранить.

## 12 Маркировка и упаковка

При изготовлении на контроллер наносятся:

- товарный знак предприятия-изготовителя;
- условное обозначение;
- знак соответствия (для приборов, прошедших оценку соответствия техническим регламентам);
- род питающего тока, номинальное напряжение или диапазон напряжений питания;
- номинальная потребляемая мощность;
- степень защиты по ГОСТ 14254;
- класс электробезопасности по ДСТУ IEC 61140;
- заводской номер по системе нумерации предприятия-изготовителя (штрихкод);
- год выпуска (год выпуска может быть заложен в штрихкоде);
- поясняющие надписи.

На потребительскую тару наносятся:

- товарный знак и адрес предприятия-изготовителя;
- условное обозначение;
- заводской номер по системе нумерации предприятия-изготовителя (штрихкод);
- год выпуска (упаковки).

Упаковка контроллера производится в соответствии с ГОСТ 23088–80 в потребительскую тару, выполненную из коробочного картона по ГОСТ 7933–89.

## **13 Комплектность**

Контроллер*	1 шт.
Руководство по эксплуатации	1 экз.
Паспорт и гарантийный талон	1 экз.
Комплект клеммных соединителей	1 шт.

\* Исполнение в соответствии с заказом.

Изготовитель оставляет за собой право внесения дополнений в комплектность контроллера.

## **14 Транспортирование и хранение**

Контроллеры транспортируются в закрытом транспорте любого вида. Крепление тары в транспортных средствах должно производиться согласно правилам, действующим на соответствующих видах транспорта.

Транспортирование контроллеров должно осуществляться при температуре окружающего воздуха от минус 25 до +75 °C с соблюдением мер защиты от ударов и вибраций.

Перевозка осуществляется в транспортной таре поштучно или в контейнерах.

Условия хранения в таре на складе изготовителя и потребителя должны соответствовать условиям 1 по ГОСТ 15150–69. В воздухе не должны присутствовать агрессивные примеси. Контроллеры следует хранить на стеллажах.

## Приложение А. Габаритный чертеж корпуса

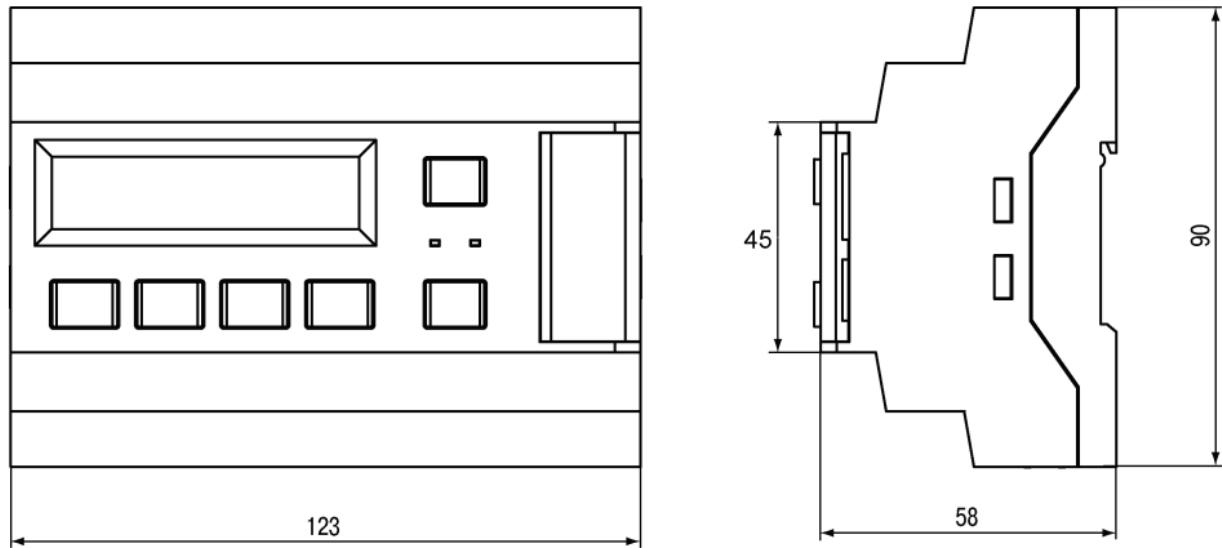


Рисунок А.1 – Габаритный чертеж СУНА-121

## **Приложение Б. Смена алгоритма управления насосами**

Контроллер СУНА-121 является универсальным с точки зрения поддержки восьми созданных компанией ОВЕН алгоритмов управления насосами, он выпускается на аппаратной базе программируемого реле ОВЕН ПР200-xx.2.1.0. То есть, пользователь имеет возможность самостоятельно сменить предустановленный алгоритм на другой, выбрав его из восьми предлагаемых вариантов (см. таблицу Б.1).

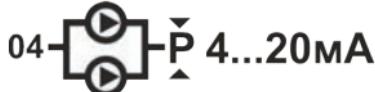


### **ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ**

При смене алгоритма управления насосами рекомендуется делать соответствующую отметку в поле маркировки контроллера на его корпусе.

Смена алгоритма осуществляется при помощи ПК и утилит с соответствующими прошивками. Контроллер подключается к USB порту ПК кабелем типа «miniUSB A – USB A».

Таблица Б.1 – Общий перечень алгоритмов управления насосами

Обозначение алгоритма	Краткое описание	Обозначение
#01.00	Чередование 2-х насосов	01 
#02.00	Чередование 3-х насосов	02 
#03.00	Регулирование давления, 2 насоса, по реле давления	03 
#04.00	Регулирование давления, 2 насоса, по аналоговому датчику давления	04 
#05.00	Регулирование давления, 3 насоса, по аналоговому датчику давления	05 

**Окончание таблицы Б.1**

Обозначение алгоритма	Краткое описание	Обозначение
#06.00	Заполнение/осушение резервуара, 2 насоса, дискретные датчики уровня	06 
#07.00	Заполнение/осушение резервуара, 2 насоса, аналоговые датчики уровня	07 
#08.00	Заполнение/осушение резервуара, 3 насоса, аналоговые датчики уровня	08 



61153, г. Харьков, ул. Гвардейцев Широнинцев, 3А

Тел.: (057) 720-91-19

Факс: (057) 362-00-40

Сайт: [owen.ua](http://owen.ua)

Отдел сбыта: [sales@owen.ua](mailto:sales@owen.ua)

Группа тех. поддержки: [support@owen.ua](mailto:support@owen.ua)